

$$\mathbb{R}^n \xleftarrow[\substack{\text{标准正交基} \\ e_1 \dots e_n}]{} V = \mathbb{R}\text{-线性空间} \xrightarrow{d_1 \dots d_n} \mathbb{R}^n$$

$$I \xleftarrow{(\cdot, \cdot)} \xrightarrow{G > 0}$$

$\Rightarrow \forall G > 0 \exists$  可逆  $P$  s.t.  $G = P^T P$   $(d_1 \dots d_n) = (e_1 \dots e_n) P$

$V$  欧氏空间  $\xrightarrow[\substack{\text{标准正交基} \\ 1:1}]{} \mathbb{R}^n, ((x_i), (y_i)) = \sum_{i=1}^n x_i y_i$

$$\left\{ \begin{array}{c} A \\ U \end{array} \right\} \xleftarrow[\substack{A(d_1 \dots d_n) = (d_1 \dots d_n) A \\ 1:1}]{} \left\{ \begin{array}{c} A \\ U \end{array} \right\}$$

$$\left\{ \begin{array}{c} \text{保持内积的} \\ \text{线性变换} \end{array} \right\} \xleftarrow[\substack{}]{1:1} \left\{ ?? \right\}$$

例：空间(轴)的旋转与镜面反射。

### § 7.3 欧氏空间中的线性变换

#### § 正交变换与正交矩阵

定义：  $V$  为  $n$ -维欧氏空间，  $A: V \rightarrow V$  一个线性变换。若  $A$  保持内积，即  $\forall a, b \in V$ ,

$$(Aa, Ab) = (a, b)$$

则称  $A$  为正交变换。

正交变换的等价刻画：

定理：  $A$  为欧氏空间  $V$  上的一个线性变换。则以下条件等价

- 1)  $A$  正交
- 2)  $A$  保持向量长度
- 3)  $A$  将标准正交基变为标准正交基。

证: 1)  $\Rightarrow$  2):  $|\mathcal{A}a| = \sqrt{(\mathcal{A}a, \mathcal{A}a)} = \sqrt{(a, a)} = |a|$

2)  $\Rightarrow$  1): 
$$\left. \begin{aligned} (\mathcal{A}(a+b), \mathcal{A}(a+b)) &= (a+b, a+b) \\ (\mathcal{A}a, \mathcal{A}a) &= (a, a) \\ (\mathcal{A}b, \mathcal{A}b) &= (b, b) \end{aligned} \right\}$$

$$\Rightarrow (\mathcal{A}a, \mathcal{A}b) = (a, b)$$

1)  $\Rightarrow$  3): 设  $e_1, \dots, e_n$  为标准正交基. 则

$$(\mathcal{A}e_i, \mathcal{A}e_j) = (e_i, e_j) = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

$\Rightarrow \mathcal{A}e_1, \dots, \mathcal{A}e_n$  为标准正交基.

3)  $\Rightarrow$  1): 设  $\mathcal{A}$  将标准正交基  $e_1, \dots, e_n$  变为标准正交基  $\mathcal{A}e_1, \dots, \mathcal{A}e_n$ , 则任

$$a = \sum_{i=1}^n a_i e_i, \quad b = \sum_{i=1}^n b_i e_i$$

$$(\mathcal{A}a, \mathcal{A}b) = \left( \sum_{i=1}^n a_i \mathcal{A}e_i, \sum_{j=1}^n b_j \mathcal{A}e_j \right)$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_i b_j (\mathcal{A}e_i, \mathcal{A}e_j)$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_i b_j \delta_{ij}$$

$$= \sum_{i=1}^n a_i b_i$$

$$= (a, b)$$

性质:  $V$  为  $n$  维欧氏空间. 则

- 1) 单位变换是正交变换
- 2) 两正交变换的复合仍然是正交变换
- 3) 正交变换一定可逆, 其逆也为正交变换

证: 1)  $\checkmark$

$$2) (\mathcal{A} \circ \mathcal{B}(a), \mathcal{A} \circ \mathcal{B}(b)) = (\mathcal{B}(a), \mathcal{B}(b)) = (a, b) \Rightarrow \checkmark$$

$$3) (\mathcal{A}^{-1}(a), \mathcal{A}^{-1}(b)) = (\mathcal{A}(\mathcal{A}^{-1}(a)), \mathcal{A}(\mathcal{A}^{-1}(b))) = (a, b)$$

正交变换在标准正交基下的矩阵

标准正交基

$\mathcal{A}(e_1, \dots, e_n) = (e_1, \dots, e_n) A$  ( $A = (a_{ij})_{n \times n}$ ,  $\mathcal{A}e_j = \sum_{k=1}^n a_{kj} e_k$ )

↙ 正交变换      ↘ 有啥特殊的性质?

$$\mathcal{A} \text{ 正交} \Leftrightarrow (\mathcal{A}e_i, \mathcal{A}e_j) = (e_i, e_j) = \delta_{ij} = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ 1 & i = j \end{cases}$$

$$\left( \begin{aligned} (\mathcal{A}e_i, \mathcal{A}e_j) &= \left( \sum_{l=1}^n a_{li} e_l, \sum_{k=1}^n a_{kj} e_k \right) \\ &= \sum_{l=1}^n \sum_{k=1}^n a_{li} a_{kj} (e_l, e_k) \\ &= \sum_{k=1}^n a_{ki} a_{kj} = (A^T A)_{ij} \end{aligned} \right)$$

$$\Leftrightarrow A^T A = I_n$$

定义: 如实方阵  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  满足  $A^T A = I$  (或  $A^{-1} = A^T$ ) 则称  $A$  为正交矩阵.

注:  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  为正交矩阵  $\Leftrightarrow A$  的行向量 (或列向量) 构成  $\mathbb{R}^n$  的标准正交基.

定理:  $\mathcal{A}$  为欧氏空间  $V$  上的线性变换, 则

$\mathcal{A}$  为正交变换  $\Leftrightarrow \mathcal{A}$  在标准正基  $e_1, \dots, e_n$  下的矩阵  $A$  为正交矩阵

$$\mathcal{A} \text{ 正交变换} \xleftrightarrow[\text{1:1}]{\text{标准正基}} A \text{ 正交矩阵}$$

$$A \text{ 正交} \Leftrightarrow A^T A = I \Rightarrow \det(A) = \pm 1$$

1°  $\det A = 1$ , 称  $\mathcal{A}$  为第一类变换

2°  $\det A = -1$ , 称  $\mathcal{A}$  为第二类变换

例  
旋转

反射

性质:  $\mathcal{A}$  为欧氏空间  $V$  上的正交变换, 则

1)  $\mathcal{A}$  的特征值模长都为 1, 特别地实特征值只可能为  $\pm 1$ .

2)  $V$  的维数为奇数且  $\mathcal{A}$  为第一类正交变换, 则 1 为  $\mathcal{A}$  的特征值.

$$\text{证: } 1) \mathcal{A} \rightarrow A \Rightarrow A^T A = I \Rightarrow |\lambda| = 1 \quad \left( A\xi = \lambda\xi \Rightarrow \xi^T \xi = \xi^T A^T A \xi = \bar{\lambda}\lambda \cdot \xi^T \xi \Rightarrow |\lambda| = 1 \right)$$

2)  $q_A(\lambda)$  为奇数多项式, 复根成对出现, 不妨设

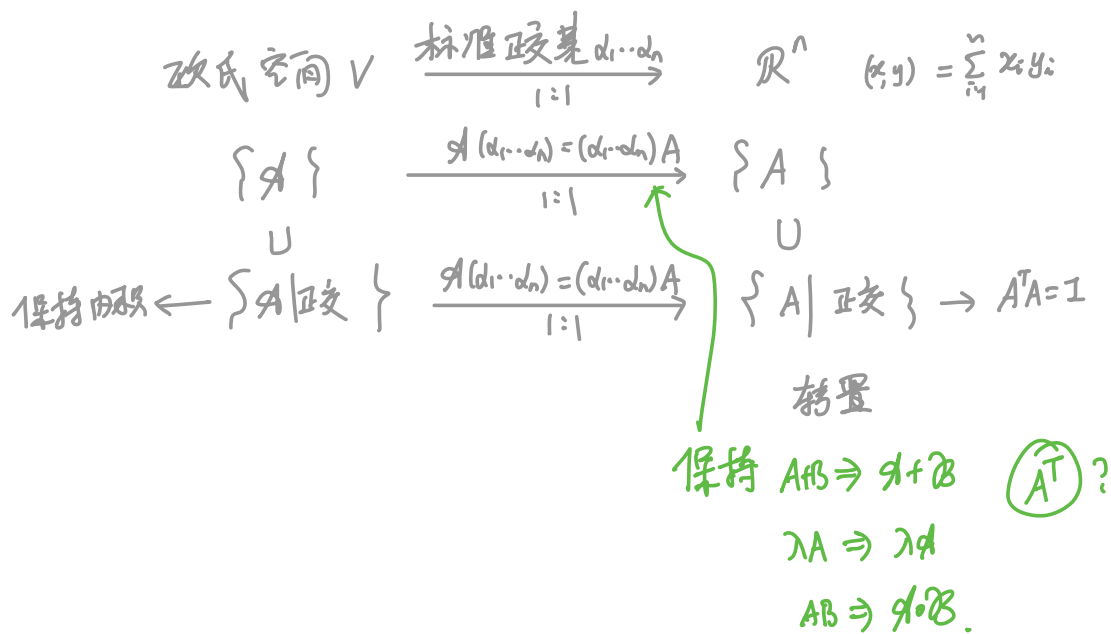
$$q_A(\lambda) = \left[ \prod_{i=1}^r (\lambda - \lambda_i)(\lambda - \bar{\lambda}_i) \right] \cdot \left[ \prod_{j=1}^s (\lambda - \eta_j) \right]$$

则  $r$  为奇数.  $\mathcal{A}$  正交  $\Rightarrow \eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s \in \pm 1$ .

$$\mathcal{A} \text{ 为第一类} \Rightarrow \prod_{i=1}^r (\lambda_i \cdot \bar{\lambda}_i) \cdot \prod_{j=1}^s \eta_j = 1$$

$$\Rightarrow \prod_{j=1}^s \eta_j = 1 \Rightarrow \eta_1, \dots, \eta_s \text{ 必有 } -1 \text{ 个}.$$

④ 推论: 三维空间中的第一类正交变换保持一向量, 从而一定为旋转变换



## § 转置与伴随变换

定理: 1) 设  $A$  为欧氏空间  $V$  上的线性变换. 则  $V$  上存在唯一的线性变换  $A^*$ , 满足

$$(A\alpha, \beta) = (\alpha, A^*\beta) \quad \forall \alpha, \beta \in V$$

2) 若  $A$  在标准正交基  $e_1 \cdots e_n$  下矩阵为  $A$ , 则  $A^*$  在  $e_1 \cdots e_n$  下矩阵为  $A^T$

称  $A^*$  为  $A$  的 伴随变换

